

时间：2013-2014学年第一学期

实验课程名称	任课教师	实验房间	实验时间安排
自动控制理论A	李少远	402、404	7, 8, 15, 16周, 详见实验预约表, 共6课时
自动控制理论B	大平台	402、404	7, 8, 15, 16周, 详见实验预约表, 共6课时
倒立摆课程设计	赵群飞	402、404	2, 7, 8周, 周五7~11节
过程控制	李德伟	401、403	4~6周, 周五7~8节
控制理论 (IEEE) 过控	潘长春	401、403	第6周周四7~8节, 第7周周二7~8节
控制理论 (IEEE) 倒立摆	赵群飞	402、404	14~16周, 周二7~8节, 周四7~8节
小功率随动系统IEEE	王伟	402、404	5~8周, 周二18:00~22:00, 周四18:00~22:00
数字程序控制系统	龙承念	401、403	9~12周, 周一3~4节, 周三3~4节
科创4D(秋季)	杨明、王冰	401、403	3~11周, 周二11~13节

时间：2013-2014学年第一学期

地点：电院4号楼401/403

节次	周一	周二	周三	周四	周五
1			过程控制 李德伟(4-6)		
2					
3	数字程序控制 系统(9-12)		数字程序控制 系统(9-12)		
4					
5					
6					
7		控制导论 (IEEE)		控制导论 (IEEE)	过程控制 李德伟(4-6)
8					
9					
10					
11		科创4D 王冰(3-11)			
12					
13					

节次时间对照表

1~2	08:00~09:40
3~4	10:00~11:40
5~6	12:00~13:40
7~8	14:00~15:40
9~10	16:00~17:40
11~12	18:00~19:40

或

11~13	18:00~20:20
-------	-------------

时间：2013-2014学年第一学期

地点：电院4号楼402/404

节次	周一	周二	周三	周四	周五
1					
2					
3		机器人学		机器人学	
4					
5			自动控制理论 (7, 8, 15, 16) 时间见预约表		
6					
7		控制导论 (IEEE)		控制导论 (IEEE)	倒立摆 课程设计 赵群飞(2, 7, 8)
8					
9					
10					
11					
12					
13					

节次时间对照表

1~2	08:00~09:40
3~4	10:00~11:40
5~6	12:00~13:40
7~8	14:00~15:40
9~10	16:00~17:40
11~12	18:00~19:40

或

11~13节	18:00~20:20
--------	-------------