

时间：2013-2014学年第二学期

实验课程名称	任课教师	实验房间	实验时间安排
运动控制系统	赵群飞	401、403	8~10周, 周一7~8节
小功率随动系统	王伟	402、404	2~9周, 周二18:00~22:00, 周四18:00~22:00
智能机器人开放与实践	王景川	401、403	3~13周, 周四7~10节
科创3F	潘常春	402、404	3~10周, 周五7~8节
科创4D	杨明	401、403	2~13周, 周二9~12节
工程导论	王冰	402、404	3~13周, 周二7~8节, 周四1~2节
过程控制	潘常春	401、403	3~5周, 周三7~8节
现代控制理论	杜秀华	402、404	13, 14周, 周一3~4节
机器人学	王贺升	402、404	6~7周, 周一9~10节, 周三3~4节
计算机控制系统	杨根科	401、403	9~12周, 周一3~4节, 周三3~4节

时间：2013-2014学年第二学期

地点：电院4号楼401/403

节次	周一	周二	周三	周四	周五
1				工程导论(A) 王冰(3-13)	
2					
3	计算机控制 杨根科(9-12)		计算机控制 杨根科(9-12)		
4					
5					
6					
7	运动控制 赵群飞(8-10)	工程导论(A) 王冰(3-13)	过程控制 潘常春(3-5)	机器人 王景川 (3-13)	
8					
9					
10		科创4D 杨明(2-13)			
11					
12					
13					

节次时间对照表

1~2	08:00~09:40
3~4	10:00~11:40
5~6	12:00~13:40
7~8	14:00~15:40
9~10	16:00~17:40
11~12	18:00~19:40

或 

11~13	18:00~20:20
-------	-------------

时间：2013-2014学年第二学期

地点：电院4号楼402/404

节次	周一	周二	周三	周四	周五
1					
2					
3	现代控制理论 杜秀华(13-14)				
4					
5					
6					
7					科创3F 潘常春(3-10)
8					
9					
10					
11		小功率随动 王伟(2-9)		小功率随动 王伟(2-9)	
12					
13					

节次时间对照表

1~2	08:00~09:40
3~4	10:00~11:40
5~6	12:00~13:40
7~8	14:00~15:40
9~10	16:00~17:40
11~12	18:00~19:40

或 

11~13节	18:00~20:20
--------	-------------